

Mobilny robot kroczący



Opis techniczny:

Spot to kroczący, autonomiczny robot mobilny, który porusza się po różnym (w tym trudnym) terenie. Posiada możliwość pracy autonomicznej, zbierania danych, integracji z urządzeniami pomiarowymi oraz komunikacji zdalnej.

Nazwa handlowa: Robot kroczący SPOT

Więcej szczegółów: </equipment/mobilny-robot-kroczacy/>

Rodzaj dostępu: Zewnętrzna

Rodzaj akredytacji / certyfikatu: Nie dotyczy

Osoba kontaktowa: Klepka Andrzej

Osoba kontaktowa - adres strony www: <https://api.skos.agh.edu.pl/osoba/andrzej-klepka-7201.html>

Jednostka odpowiedzialna: Katedra Robotyki i Mechatroniki

Grupa / laboratorium / zespół: Zespół Robotyki mobilnej

Data ostatniej aktualizacji: 18 maja 2023 16:48

Rok wprowadzenia do użytkowania: 2023

Obszary badawcze IDUB:

(POB 6) Inteligentne techniki informacyjne, telekomunikacyjne, komputerowe i sterowania

(POB 7) Projektowanie, produkcja, badanie nowoczesnych materiałów i przyszłościowych technologii w oparciu o multidyscyplinarne podejście łączące inżynierię materiałową z chemią, fizyką, matematyką i medycyną

Możliwości badawcze:

Mapowanie terenu

Zastosowanie jako platforma do transportu sprzętu badawczego

zadania manipulacyjne (w przypadku wyposażenia w manipulator)

Możliwości pomiarowe:

Robot może być wyposażony w różnego rodzaju sprzęt pomiarowy: np. kamery (w tym kamery termowizyjne), mikrofony, czujniki akustyczne, lidary i wiele innych. Rodzaj i typ sprzętu ograniczony jest jedynie przez wagę (i objętość).

Warunki udostępniania infrastruktury:

Infrastruktura udostępniana jest bezpłatnie w przypadku realizowanych wspólnie projektów/grantów z jednostkami organizacyjnymi AGH oraz podmiotami zewnętrznymi, w których operator/opiekun urządzenia jest

członkiem zespołu publikującego wyniki badań. W przypadku braku udokumentowanych, potwierdzonych przez kierownika jednostki umiejętności obsługi urządzenia korzystanie z niego możliwe jest tylko w obecności przeszkolonego operatora/opiekuna.